

**1ª Questão:** Determine o valor da integral

$$I = \int_{-\infty}^{+\infty} \text{Sa}(4t)x(t)dt, \quad \mathcal{F}\{x(t)\} = \left(\frac{16 - \omega^2}{4}\right) G_8(\omega)$$

$$I = \mathcal{F}\{\text{Sa}(4t)x(t)\}\Big|_{\omega=0} = \frac{1}{2\pi} \mathcal{F}\{\text{Sa}(4t)\} * \mathcal{F}\{x(t)\}\Big|_{\omega=0} = \frac{1}{2\pi} \left(\frac{2\pi}{8} G_8(\omega)\right) * \left(\frac{16 - \omega^2}{4}\right) G_8(\omega)\Big|_{\omega=0}$$

$$I = \frac{1}{8} \int_{-\infty}^{\infty} G_8(\beta) \left(\frac{16 - \beta^2}{4}\right) G_8(-\beta) d\beta = \frac{1}{8} \int_{-4}^4 \left(\frac{16 - \beta^2}{4}\right) d\beta = \frac{8}{3}$$

**2ª Questão:** a) Determine o valor máximo do intervalo  $T$  entre amostras para que o sinal  $x(t)$  seja recuperado sem erro a partir do sinal amostrado  $x(kT)$ , sabendo que  $X(\omega) = G_{10}(\omega) * \text{Tri}_{2\pi}(\omega)$ .

$$\omega_M = 5 + \pi \Rightarrow B = \frac{5 + \pi}{2\pi}, \quad T < 1/(2B) = \frac{\pi}{\pi + 5}$$

b) Considere  $x(t)$  um sinal limitado em frequência cuja máxima frequência é  $\pi/5$  rad/s. Determine a expressão da transformada de Fourier do filtro que recupera o sinal  $x(t)$  sem distorção a partir de

$$x_a(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x(k3)p(t - k3), \quad p(t) = \exp(jt)G_1(t - 0.5)$$

$$T = 3, \quad H(j\omega) = \frac{3G_{2\pi/3}(\omega)}{P(\omega)}, \quad P(\omega) = \text{Sa}((\omega - 1)/2) \exp(-j(\omega - 1)/2)$$

pois

$$\mathcal{F}\{G_1(t)\} = \text{Sa}(\omega/2), \quad \mathcal{F}\{G_1(t - 0.5)\} = \text{Sa}(\omega/2) \exp(-j\omega/2),$$

$$\mathcal{F}\{\exp(jt)G_1(t - 0.5)\} = \text{Sa}((\omega - 1)/2) \exp(-j(\omega - 1)/2)$$

Alternativamente,

$$\begin{aligned} P(\omega) &= \int_0^1 \exp(j(1 - \omega)t) dt = \frac{\exp(j(1 - \omega)) - 1}{j(1 - \omega)} = \frac{1 - \exp(-j(\omega - 1))}{j(\omega - 1)} \\ &= \frac{2 \exp(-j(\omega - 1)/2)}{(\omega - 1)} \left( \frac{\exp(j(\omega - 1)/2) - \exp(-j(\omega - 1)/2)}{2j} \right) \end{aligned}$$

**3ª Questão:** Determine a transformada inversa de Laplace de

$$X(s) = \frac{3}{(s + 2)^2} + \frac{2}{s - 1}$$

para as regiões: a)  $\text{Re}(s) < -2$ ; b)  $\text{Re}(s) > 1$ ; c)  $-2 < \text{Re}(s) < 1$ .

$$\text{a) } x(t) = (-3t \exp(-2t) - 2 \exp(t))u(-t), \quad \text{b) } x(t) = (3t \exp(-2t) + 2 \exp(t))u(t)$$

$$\text{c) } x(t) = 3t \exp(-2t)u(t) - 2 \exp(t)u(-t)$$

**4ª Questão:** Considere o sistema linear invariante no tempo causal descrito pela equação diferencial

$$\ddot{y} + 4\dot{y} + 13y = 5\dot{x} + 10x$$

a) Determine a função de transferência  $H(s)$     b) A resposta ao impulso  $h(t)$  (condições iniciais nulas)

$$H(s) = \frac{5s + 10}{s^2 + 4s + 13} = \frac{5(s + 2)}{(s + 2)^2 + 9}, \quad h(t) = 5 \exp(-2t) \cos(3t)u(t)$$

**5ª Questão:** Considere o sistema linear invariante no tempo causal descrito pela equação diferencial

$$(p^2 + 1)y(t) = \cos(t), \quad p = \frac{d}{dt}, \quad y(0) = 2, \quad \dot{y}(0) = 4$$

a) Determine a solução forçada  $y_f(t)$ ;    b) Determine a solução;  
c) Determine uma equação diferencial homogênea e as condições iniciais que produzem a mesma solução do item b).

$$\text{a) } \bar{D}(p) = (p^2 + 1), \quad y_f(t) = \frac{1}{2}t \operatorname{sen}(t)$$

$$\text{b) } y(t) = 2 \cos(t) + 4 \operatorname{sen}(t) + \frac{1}{2}t \operatorname{sen}(t) \quad \text{c) } (p^2 + 1)^2 y = 0, \quad y^{(2)}(0) = -1, \quad y^{(3)}(0) = -4$$

**6ª Questão:** a) Determine os pontos de equilíbrio do sistema não linear dado pela equação de estado para  $x = 0$

$$\begin{aligned} \dot{v}_1 &= (v_1^2 - 1)v_2 + (v_2^2 - 4)v_1 + 3x \\ \dot{v}_2 &= (v_1^2 - 1)v_1v_2 + (v_2^2 - 4)v_1v_2 + 2x^2 \end{aligned}$$

b) Determine o sistema linearizado  $\dot{v} = Av + bx$  em torno de cada ponto de equilíbrio para  $x = 0$

$$(0, 0), \quad (1, 2), \quad (-1, 2), \quad (1, -2), \quad (-1, -2), \quad (\sqrt{10}/2, \sqrt{10}/2), \quad (-\sqrt{10}/2, -\sqrt{10}/2)$$

$$A = \begin{bmatrix} 2v_1v_2 + v_2^2 - 4 & v_1^2 - 1 + 2v_1v_2 \\ 3v_1^2v_2 - 5v_2 + v_2^3 & v_1^3 - 5v_1 + 3v_1v_2^2 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 3 \\ 4x \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \end{bmatrix},$$

$$(0, 0) \Rightarrow A = \begin{bmatrix} -4 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad (1, 2) \Rightarrow A = \begin{bmatrix} 4 & 4 \\ 4 & 8 \end{bmatrix}, \quad (1, -2) \Rightarrow A = \begin{bmatrix} -4 & -4 \\ -4 & 8 \end{bmatrix},$$

$$(-1, 2) \Rightarrow A = \begin{bmatrix} -4 & -4 \\ 4 & -8 \end{bmatrix}, \quad (-1, -2) \Rightarrow A = \begin{bmatrix} 4 & 4 \\ -4 & -8 \end{bmatrix}$$

$$(\sqrt{10}/2, \sqrt{10}/2) \Rightarrow A = \begin{bmatrix} 7/2 & 13/2 \\ 5\sqrt{10}/2 & 5\sqrt{10}/2 \end{bmatrix}, \quad (-\sqrt{10}/2, -\sqrt{10}/2) \Rightarrow A = \begin{bmatrix} 7/2 & 13/2 \\ 5\sqrt{10}/2 & 5\sqrt{10}/2 \end{bmatrix}$$

Assintoticamente estável:

$$(-1, 2) \Rightarrow A = \begin{bmatrix} -4 & -4 \\ 4 & -8 \end{bmatrix}, \quad \Delta(\lambda) = \lambda^2 + 12\lambda + 48 \Rightarrow \text{autovalores com parte real negativa.}$$

Note também que o polinômio pode ser obtido como  $\Delta(\lambda) = \lambda^2 - (\operatorname{Tr}(A))\lambda + \det(A)$