

Livro (e-book): Linearidade em Sinais e Sistemas,  
Ivanil S. Bonatti, Amauri Lopes, Pedro L. D. Peres,  
Cristiano M. Agulhari,  
Ed. Blucher, SP, 2015, 1ed., ISBN: 9788521208921.

Prof. Pedro L. D. Peres

Faculdade de Engenharia Elétrica e de Computação  
Universidade Estadual de Campinas

## Transformada de Laplace

A transformada de Laplace decorre da definição de auto-função para sistemas lineares contínuos invariantes no tempo pois

$$h(t) * \exp(st) = H(s) \exp(st), \quad H(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(t) \exp(-st) dt, \quad s \in \Omega_h$$

Também no Capítulo 7 foram apresentadas as propriedades do deslocamento no tempo e da transformada de Laplace da convolução,

$$\mathcal{L}\{y(t) = x(t - \tau)\} = X(s) \exp(-s\tau), \quad \Omega_y = \Omega_x$$

$$\mathcal{L}\{x(t) = x_1(t) * x_2(t)\} = \mathcal{L}\{x_1(t)\} \mathcal{L}\{x_2(t)\}, \quad \Omega_x = \Omega_{x_1} \cap \Omega_{x_2}$$

## Transformada bilateral de Laplace

**Definição 1** (Transformada bilateral de Laplace)

A transformada bilateral de Laplace da função  $x(t)$  é dada por

$$X(s) = \mathcal{L}\{x(t)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) \exp(-st) dt \quad , \quad s \in \Omega_x$$

O domínio  $\Omega_x$  é o conjunto dos valores de  $s \in \mathbb{C}$  para os quais a integral é finita.

## Propriedade 1 (Área de uma função)

A área sob a curva da função  $x(t)$  pode ser computada por meio da transformada de Laplace  $X(s)$  se  $s = 0 \in \Omega_x$ .

$$\int_{-\infty}^{+\infty} x(t)dt = X(s) \Big|_{s=0}$$

## Propriedade 2 (Transformada do impulso)

$$\mathcal{L}\{\delta(t)\} = 1 \quad , \quad s \in \mathbb{C}$$

*pois*

$$\mathcal{L}\{\delta(t)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) \exp(-st) dt = 1$$

### Propriedade 3 (Transformada do degrau)

$$\mathcal{L}\{u(t)\} = \frac{1}{s}, \quad s \in \Omega_u = \{s \in \mathbb{C}, \operatorname{Re}(s) > 0\}$$

*pois*

$$\begin{aligned}\mathcal{L}\{u(t)\} &= \int_{-\infty}^{+\infty} u(t) \exp(-st) dt = \\ &\quad \int_0^{+\infty} \exp(-st) dt = -\frac{1}{s} \exp(-st) \Big|_{t=0}^{t=+\infty} = \frac{1}{s}, \quad \text{Re}(s) > 0\end{aligned}$$

Note que, diferentemente ao que ocorre com a transformada de Fourier

$$\mathcal{F}\{\delta(t)\} = 1 \Leftrightarrow \mathcal{F}\{1\} = 2\pi\delta(\omega)$$

a transformada de Laplace  $\mathcal{L}\{1\}$  não existe. De fato,

$$\mathcal{L}\{1\} = \int_{-\infty}^{+\infty} \exp(-st) dt = -\frac{1}{s} \exp(-st) \Big|_{t=-\infty}^{t=+\infty}$$

que diverge qualquer que seja  $s \in \mathbb{C}$ .

## Propriedade 4 (Transformada da exponencial)

$$\mathcal{L}\{\exp(\lambda t)u(t)\} = \frac{1}{s-\lambda} , \quad s \in \{s \in \mathbb{C}, \operatorname{Re}(s-\lambda) > 0\}$$

pois  $\mathcal{L}\{\exp(\lambda t)u(t)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} u(t) \exp((\lambda - s)t) dt = \int_0^{+\infty} \exp((\lambda - s)t) dt =$

$$= \frac{1}{\lambda - s} \exp((\lambda - s)t) \Big|_{t=0}^{t=+\infty} = \frac{1}{s - \lambda} , \quad \operatorname{Re}(s - \lambda) > 0$$

## Transformada da exponencial

Note que o domínio da transformada é relevante na descrição do sinal, e que sinais distintos podem ter a mesma expressão para a transformada, **porém com domínios diferentes**. De fato,

$$\mathcal{L}\{-\exp(\lambda t)u(-t)\} = \frac{1}{s-\lambda} \quad , \quad s \in \{s \in \mathbb{C}, \operatorname{Re}(s-\lambda) < 0\}, \quad \text{pois}$$

$$\begin{aligned} \mathcal{L}\{-\exp(\lambda t)u(-t)\} &= - \int_{-\infty}^0 \exp((\lambda-s)t) dt = \\ &= -\frac{1}{\lambda-s} \exp((\lambda-s)t) \Big|_{t=-\infty}^{t=0} = \frac{1}{s-\lambda} , \quad \operatorname{Re}(s-\lambda) < 0 \end{aligned}$$

## Exemplo 1.1

Para  $\beta > 0$ , tem-se

$$\mathcal{L}\{\exp(j\beta t)u(t)\} = \frac{1}{s-j\beta} , \operatorname{Re}(s) > 0$$

$$\mathcal{L}\{\exp(-j\beta t)u(t)\} = \frac{1}{s+j\beta} , \operatorname{Re}(s) > 0$$

## Propriedade 5 (Linearidade)

$$\mathcal{L}\{\alpha x(t) + \beta y(t)\} = \alpha \mathcal{L}\{x(t)\} + \beta \mathcal{L}\{y(t)\} , \quad \Omega_{x+y} \supset \Omega_x \cap \Omega_y$$

### Exemplo 1.2

Para  $\beta > 0$ , tem-se

$$\begin{aligned}\mathcal{L}\{\cos(\beta t)u(t)\} &= \frac{1}{2}\mathcal{L}\{\exp(j\beta t)u(t)\} + \frac{1}{2}\mathcal{L}\{\exp(-j\beta t)u(t)\} = \\ &= \frac{1}{2} \left( \frac{1}{s-j\beta} + \frac{1}{s+j\beta} \right) = \frac{s}{s^2+\beta^2} , \quad \text{Re}(s) > 0\end{aligned}$$

## Exemplo 1.3

Para  $\beta > 0$ , tem-se

$$\begin{aligned}\mathcal{L}\{\sin(\beta t)u(t)\} &= \frac{1}{2j}\mathcal{L}\{\exp(j\beta t)u(t)\} - \frac{1}{2j}\mathcal{L}\{\exp(-j\beta t)u(t)\} = \\ &= \frac{1}{2j} \left( \frac{1}{s-j\beta} - \frac{1}{s+j\beta} \right) = \frac{\beta}{s^2+\beta^2} \quad , \quad \text{Re}(s) > 0\end{aligned}$$

## Propriedade 6 (Transformada da integral)

$$\mathcal{L}\left\{y(t) = \int_{-\infty}^t x(\beta)d\beta = x(t) * u(t)\right\} = \frac{1}{s}\mathcal{L}\{x(t)\} \quad ,$$

$$\Omega_y \text{ contém } \Omega_x \cap \{s \in \mathbb{C} : \text{Re}(s) > 0\}$$

## Exemplo 1.4

A transformada de Laplace de

$$y(t) = \int_{-\infty}^t x(\beta) d\beta , \quad X(s) = \frac{s}{s+1} , \quad \operatorname{Re}(s) > -1$$

é dada por

$$Y(s) = \frac{1}{s} \left( \frac{s}{s+1} \right) = \frac{1}{s+1} , \quad \Omega_y \text{ contém } \operatorname{Re}(s) > 0$$

## Exemplo (continuação)

De fato,

$$X(s) = \frac{s}{s+1} = 1 - \frac{1}{s+1} \Rightarrow x(t) = \delta(t) - \exp(-t)u(t)$$

$$\begin{aligned} y(t) &= \int_{-\infty}^t x(\beta) d\beta = u(t) - (1 - \exp(-t))u(t) = \exp(-t)u(t) \\ &\Rightarrow Y(s) = \frac{1}{s+1}, \operatorname{Re}(s) > -1 \end{aligned}$$

Note que o domínio  $\Omega_Y$  resultante é maior do que a interseção  $\Omega_X \cap \operatorname{Re}(s) > 0$ . Observe também que a área de  $x(t)$  é  $X(0) = 0$  e a área de  $y(t)$  é  $Y(0) = 1$ .

## Exemplo 1.5

$$x(t) = 2\delta(t) - \exp(-t)u(t) \Rightarrow y(t) = \int_{-\infty}^t x(\beta)d\beta = (1 + \exp(-t))u(t)$$

$$X(s) = 2 - \frac{1}{s+1} = \frac{2s+1}{s+1}, \quad \operatorname{Re}(s) > -1$$

$$Y(s) = \frac{1}{s} + \frac{1}{s+1} = \frac{1}{s} \left( \frac{2s+1}{s+1} \right) = \frac{1}{s} X(s), \quad \operatorname{Re}(s) > 0$$

Note que  $\Omega_y$  é igual à interseção de  $\Omega_x$  com  $\operatorname{Re}(s) > 0$ . Note ainda que a área de  $x(t)$  é igual a  $X(0) = 1$ ,  $y(t)$  tem área não finita e  $s = 0 \notin \Omega_y$ .

## Exemplo 1.6

$$\mathcal{L}\{\delta(t)\} = 1, \quad s \in \mathbb{C}$$

$$\mathcal{L}\{u(t)\} = \frac{1}{s}, \quad \operatorname{Re}(s) > 0 \quad \text{pois} \quad u(t) = \mathcal{I}_\delta(t) = \int_{-\infty}^t \delta(\beta) d\beta$$

$$\mathcal{L}\{tu(t)\} = \frac{1}{s^2}, \quad \operatorname{Re}(s) > 0 \quad \text{pois} \quad tu(t) = \mathcal{I}_u(t)$$

$$\mathcal{L}\left\{\frac{t^2}{2}u(t)\right\} = \frac{1}{s^3}, \quad \operatorname{Re}(s) > 0$$

$$\mathcal{L}\left\{\frac{t^m}{m!}u(t)\right\} = \frac{1}{s^{m+1}}, \quad \operatorname{Re}(s) > 0, \quad m \in \mathbb{N}$$

## Propriedade 7 (Reversão no tempo)

$$\mathcal{L}\{x(-t)\} = X(-s) \quad , \quad -s \in \Omega_x$$

*pois*

$$\begin{aligned}\mathcal{L}\{x(-t)\} &= \int_{-\infty}^{+\infty} x(-t) \exp(-st) dt = - \int_{+\infty}^{-\infty} x(t) \exp(st) dt = \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) \exp(-(-s)t) dt = X(-s)\end{aligned}$$

**Exemplo 1.7**

$$\mathcal{L}\{u(-t)\} = \frac{1}{-s}, \quad -s \in \{\operatorname{Re}(s) > 0\} \equiv s \in \{\operatorname{Re}(s) < 0\}$$

**Exemplo 1.8**

$$\mathcal{L}\{\exp(t)u(-t)\} = \frac{1}{-s+1}, \quad -s \in \{\operatorname{Re}(s+1) > 0\} \equiv \operatorname{Re}(s) < 1$$

De fato,

$$\mathcal{L}\{\exp(t)u(-t)\} = \int_{-\infty}^0 \exp(t) \exp(-st) dt = \frac{1}{s-1} \exp((s-1)t) \Big|_0^{+\infty}$$

que é finita se  $\operatorname{Re}(s-1) < 0$ , resultando em

$$\mathcal{L}\{\exp(t)u(-t)\} = \frac{1}{-s+1}, \quad \operatorname{Re}(s) < 1$$

## Exemplo 1.9

$$\mathcal{L}\{x(t) = \exp(-|t|)\} = \frac{1}{s+1} + \frac{1}{-s+1} = \frac{2}{1-s^2},$$

$$\Omega_x = \{\operatorname{Re}(s) < 1\} \cap \{\operatorname{Re}(s) > -1\} \equiv \{-1 < \operatorname{Re}(s) < 1\}$$

Note que a área de  $x(t)$  é  $X(0) = 2$ , pois  $s = 0 \in \Omega_x$ . Note também que

$$\mathcal{F}\{x(t)\} = \mathcal{L}\{x(t)\} \Big|_{s=j\omega} = \frac{2}{1+\omega^2}$$

pois  $j\omega \in \Omega_x$ .

## Propriedade 8 (Deslocamento em $s$ )

$$\mathcal{L}\{y(t) = \exp(-at)x(t)\} = X(s+a) \quad ; \quad \Omega_y = (s+a) \in \Omega_x$$

pois

$$\mathcal{L}\{\exp(-at)x(t)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} \exp(-at)x(t) \exp(-st) dt = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) \exp(-(s+a)t) dt$$

**Exemplo 1.10**

$$\mathcal{L}\{\cos(\beta t) \exp(-at) u(t)\} = \frac{s + a}{(s + a)^2 + \beta^2}, \quad \text{Re}(s + a) > 0$$

**Exemplo 1.11**

$$\mathcal{L}\{\sin(\beta t) \exp(-at) u(t)\} = \frac{\beta}{(s + a)^2 + \beta^2}, \quad \text{Re}(s + a) > 0$$

## Propriedade 9 (Derivada em $s$ )

$$\mathcal{L}\{y(t) = t^m x(t)\} = (-1)^m \frac{d^m X(s)}{ds^m} \quad ; \quad \Omega_y = \Omega_x , \quad m \in \mathbb{N}$$

pois

$$X(s) = \mathcal{L}\{x(t)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) \exp(-st) dt \implies$$

$$\frac{d^m X(s)}{ds^m} = (-1)^m \int_{-\infty}^{+\infty} t^m x(t) \exp(-st) dt$$

## Exemplo 1.12

$$\mathcal{L}\{t^m u(t)\} = \frac{m!}{s^{m+1}} , \operatorname{Re}(s) > 0$$

que decorre das derivadas sucessivas em  $s$  aplicadas à transformada de Laplace do degrau. Aplicando também a Propriedade 8 (deslocamento em  $s$ ), tem-se

$$\mathcal{L}\left\{\frac{t^m}{m!} \exp(-at) u(t)\right\} = \frac{1}{(s+a)^{m+1}} , \operatorname{Re}(s+a) > 0 , m \in \mathbb{N}$$

## Exemplo 1.13

A integral da função  $x(t)$

$$x(t) = t^2 \exp(-3t)u(t)$$

pode ser computada por meio da transformada de Laplace  $X(s)$  se  $s = 0 \in \Omega_x$ . Usando a Propriedade 9 (derivada em  $s$ ), tem-se

$$\mathcal{L}\{\exp(-3t)u(t)\} = \frac{1}{s+3} \quad \Rightarrow \quad \mathcal{L}\{t^2 \exp(-3t)u(t)\} = \frac{d^2}{ds^2}(s+3)^{-1} = 2(s+3)^{-3}$$

Portanto,

$$\int_{-\infty}^{+\infty} t^2 \exp(-3t)u(t)dt = 2(s+3)^{-3} \Big|_{s=0} = \frac{2}{27}$$

Note que esse mesmo resultado pode ser obtido de

$$\mathcal{L}\{t^2 u(t)\} = \frac{2}{s^3} \Big|_{s=3} = \frac{2}{27}$$

## Exemplo – Tempo de propagação I

### Exemplo 1.14 (Tempo de propagação)

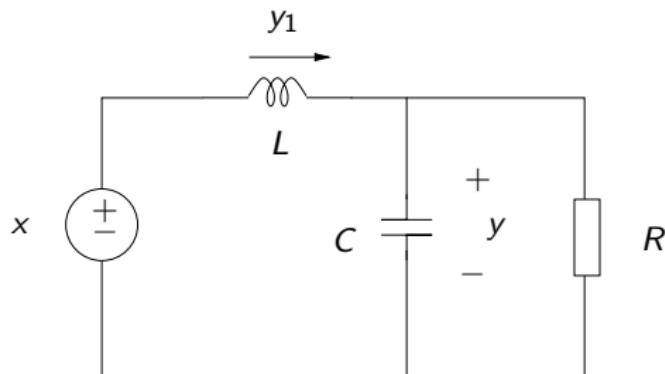
Para o circuito  $RLC$  da Figura 1, com  $R = 2 \Omega$ ,  $L = 4 \text{ H}$ ,  $C = 1 \text{ F}$  e função de transferência

$$H(s) = \frac{1}{4s^2 + 2s + 1}$$

o tempo de propagação é dado por

$$t_p = \frac{\int_{-\infty}^{+\infty} th(t)dt}{\int_{-\infty}^{+\infty} h(t)dt} = \frac{-\frac{d}{ds}H(s)\Big|_{s=0}}{H(0)} = 2$$

## Exemplo – Tempo de propagação II

Figura: Circuito  $RLC$ .

## Propriedade 10 (Transformada inversa de Laplace)

A transformada bilateral de Laplace é dada por

$$X(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) \exp(-st) dt \quad ; \quad s \in \Omega_x$$

Para  $s = \sigma + j\omega$ , tem-se

$$X(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} (x(t) \exp(-\sigma t)) \exp(-j\omega t) dt = \mathcal{F}\{x(t) \exp(-\sigma t)\}$$

sendo  $\mathcal{F}\{x(t)\}$  a transformada de Fourier de  $x(t)$ . Portanto,

$$x(t) \exp(-\sigma t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(s) \exp(j\omega t) d\omega$$

$$x(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{-\infty}^{+\infty} X(s) \exp(st) jd\omega = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} X(s) \exp(st) ds$$

Para  $\sigma$  constante,  $ds = jd\omega$ . A integral em  $s$  é uma integral de contorno, definido pela reta que passa em  $\sigma$ , que contém o semiplano à direita de  $\sigma$ .

## Exemplo I

### Exemplo 1.15

A transformada inversa de Laplace de

$$X(s) = \frac{1}{s+a} , \quad \operatorname{Re}(s) > -a , \quad a \in \mathbb{R}$$

pode ser computada por meio da transformada de Fourier associada, considerando-se  $s = \sigma + j\omega$  para um  $\sigma$  conveniente.

Como

$$X(s) \Big|_{s=\sigma+j\omega} = \mathcal{F}\{x(t)\exp(-\sigma t)\}$$

tem-se, pela transformada inversa de Fourier,

$$x(t)\exp(-\sigma t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(\sigma + j\omega) \exp(j\omega t) d\omega$$

## Exemplo II

O lado direito da expressão produz

$$\mathcal{F}^{-1}\{X(\sigma+j\omega)\} = \mathcal{F}^{-1}\left\{\frac{1}{j\omega+(\sigma+a)}\right\} = \exp(-(\sigma+a)t)u(t), \quad \sigma+a > 0$$

Portanto,

$$x(t) = \exp(-at)u(t), \quad \sigma+a > 0 \equiv \operatorname{Re}(s+a) > 0$$

## Exemplo I

### Exemplo 1.16

A transformada inversa de

$$X(s) = \frac{s-1}{s^2(s+2)} = \frac{a}{s^2} + \frac{b}{s} + \frac{c}{s+2} = \frac{1}{4} \left( \frac{-2}{s^2} + \frac{3}{s} + \frac{-3}{s+2} \right), \quad \text{Re}(s) > 0$$

é dada pela função à direita

$$x(t) = \frac{1}{4}(-2t + 3 - 3\exp(-2t))u(t)$$

As constantes  $a$ ,  $b$  e  $c$  podem ser obtidas pelo comando `residue` do matlab.

Note que o domínio  $\Omega_x$  pode ser escrito como

$$\Omega_x = \{\text{Re}(s) > 0 \cap \text{Re}(s+2) > 0\}$$

evidenciando que o domínio é a região à direita do polo mais à direita de  $X(s)$ .

Para o domínio  $\Omega_x$  à esquerda do polo mais à esquerda, isto é,  $\text{Re}(s+2) < 0$ , a transformada inversa pode ser obtida pela Propriedade 7 (reversão no tempo).

## Exemplo II

Definindo  $y(t) = x(-t)$ , tem-se

$$Y(s) = X(-s) = \frac{1}{4} \left( \frac{-2}{s^2} + \frac{-3}{s} + \frac{3}{s-2} \right)$$

e

$$\Omega_y = \{-s \in \Omega_x\} = \operatorname{Re}(-s+2) < 0 = \operatorname{Re}(s-2) > 0$$

Novamente, o domínio  $\Omega_y$  é a região à direita do polo mais à direita de  $Y(s)$ , resultando em

$$y(t) = \frac{1}{4}(-2t - 3 + 3\exp(2t))u(t) \Rightarrow x(t) = \frac{1}{4}(2t - 3 + 3\exp(-2t))u(-t)$$

Note que  $x(t)$  ocorre no intervalo  $(-\infty, 0]$  (sinal à esquerda do zero).

Finalmente, para  $\Omega_x = \{-2 < \operatorname{Re}(s) < 0\}$ , tem-se

$$x(t) = \frac{1}{4}(2t - 3)u(-t) - \frac{3}{4}\exp(-2t)u(t)$$

## Propriedade 11 (Transformada da derivada)

$$\mathcal{L}\{\dot{x}(t)\} = sX(s) \quad , \quad \Omega_{\dot{x}} \supset \Omega_x$$

pois, da expressão da transformada inversa

$$x(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} X(s) \exp(st) ds$$

tem-se

$$\frac{d}{dt}x(t) = \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} X(s) \exp(st) ds \right) = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} sX(s) \exp(st) ds$$

## Exemplo 1.17

$$\mathcal{L}\{\delta(t) = \dot{u}(t)\} = s \frac{1}{s} = 1 \quad , \quad \Omega_\delta = \mathbb{C} \quad , \quad \Omega_u = \text{Re}(s) > 0$$

Note que o domínio da transformada da derivada contém estritamente o domínio  $\Omega_u$ , devido ao cancelamento entre polo e zero.

$$\mathcal{L}\{\dot{\delta}(t)\} = s \quad , \quad \Omega_{\dot{\delta}} = \mathbb{C}$$